

Programowanie serwonapędów SD6 / SC6 / SI6

firmy [Stober Antriebstechnik](#)



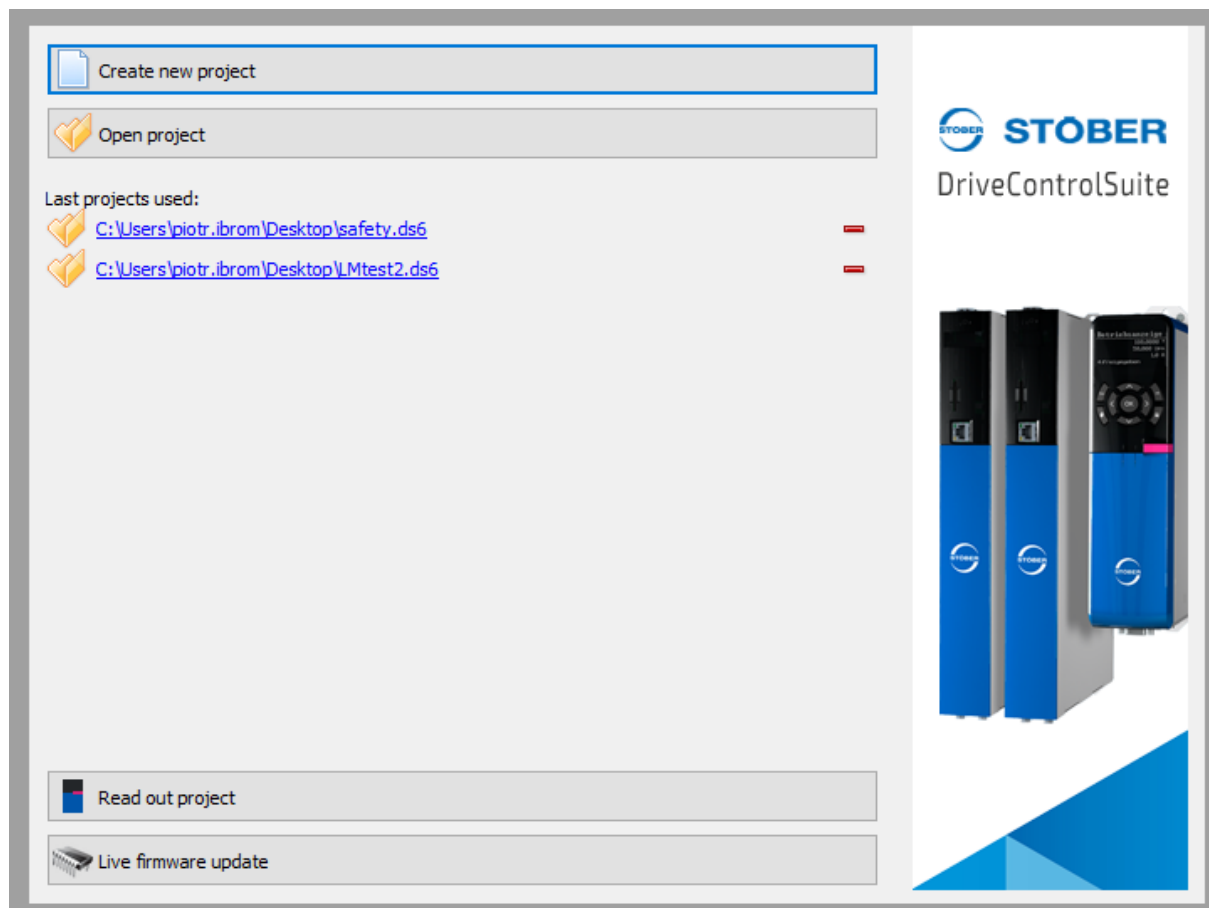
**STÖBER**  
DriveControlSuite



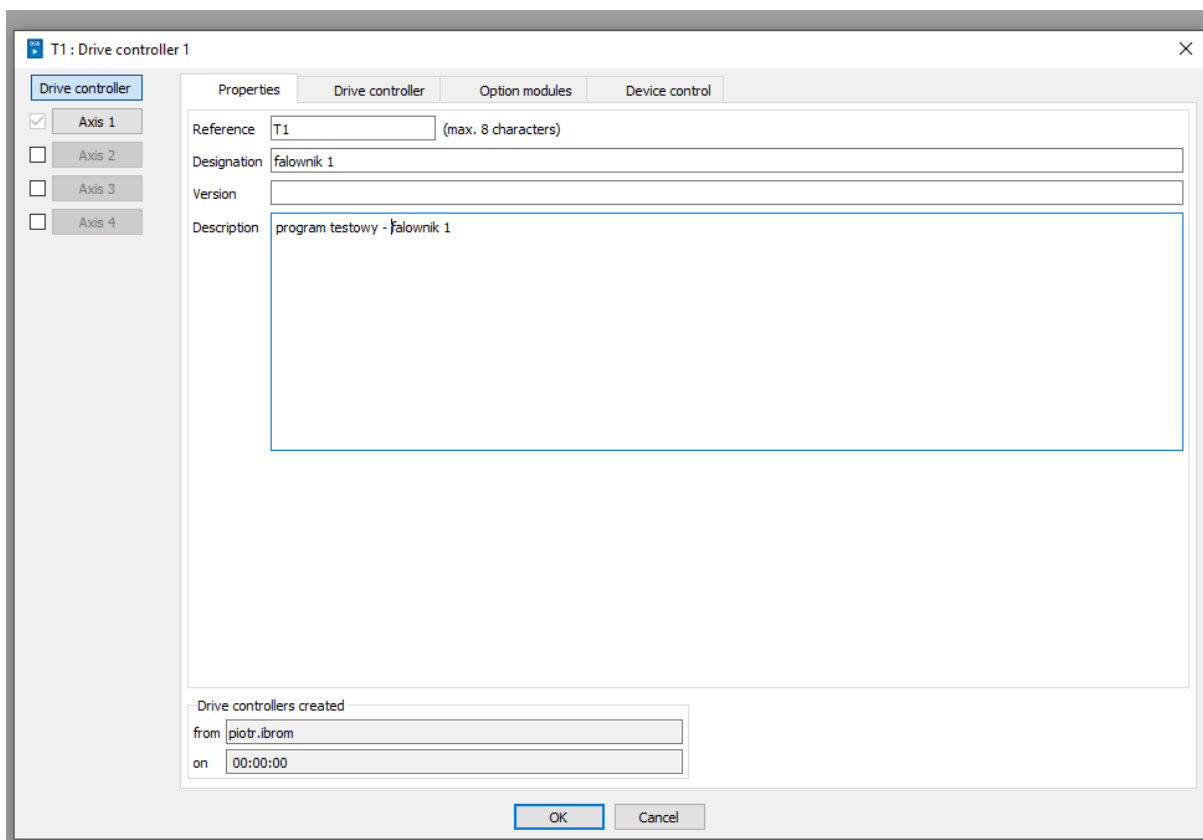
**Konfiguracja parametrów w programie DriveControlSuite**

**dla parametryzowania podstawowego wizzardu**

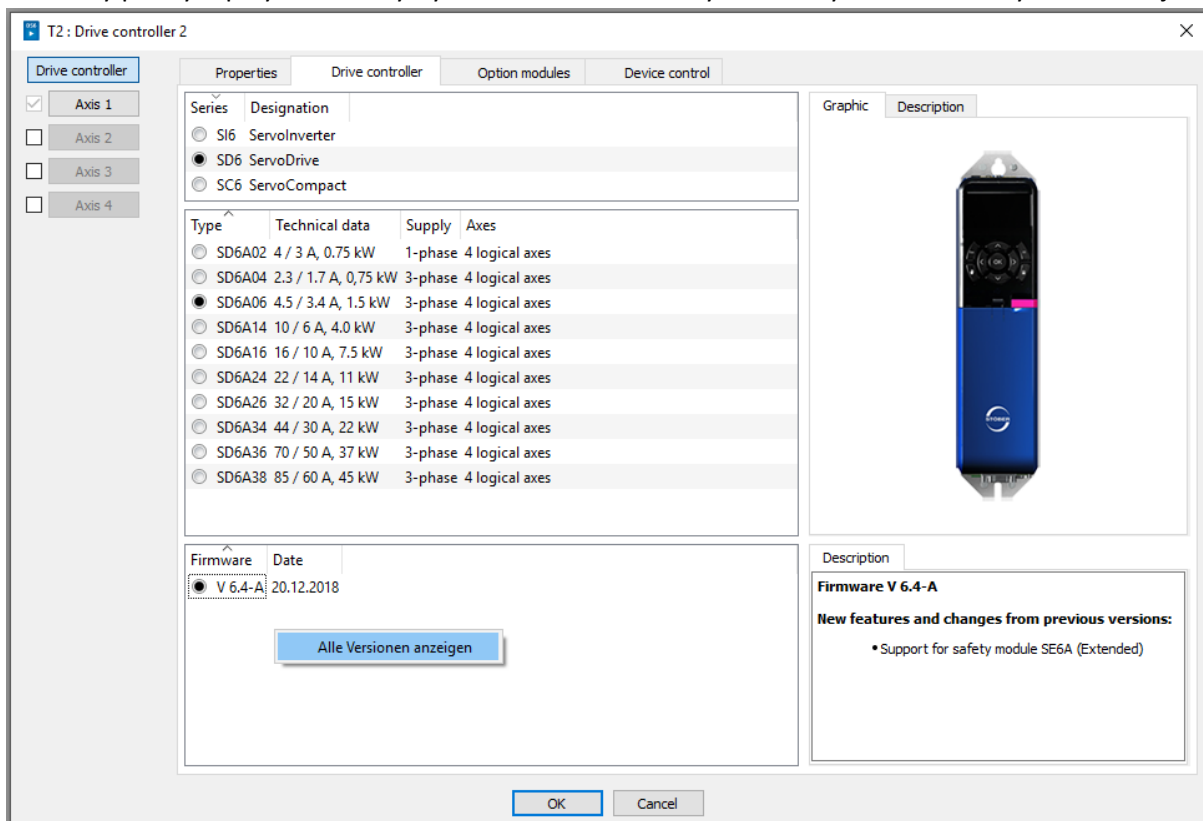
Po uruchomieniu DriveControlSuite widoczne jest okienko z przewodnikiem. Pierwsza opcja zakłada nowy projekt, druga otwiera wcześniej założony projekt, następnie widoczna jest lista ostatnich projektów, na dole mamy możliwość odczytania programu z falownika oraz aktualizacji oprogramowania.



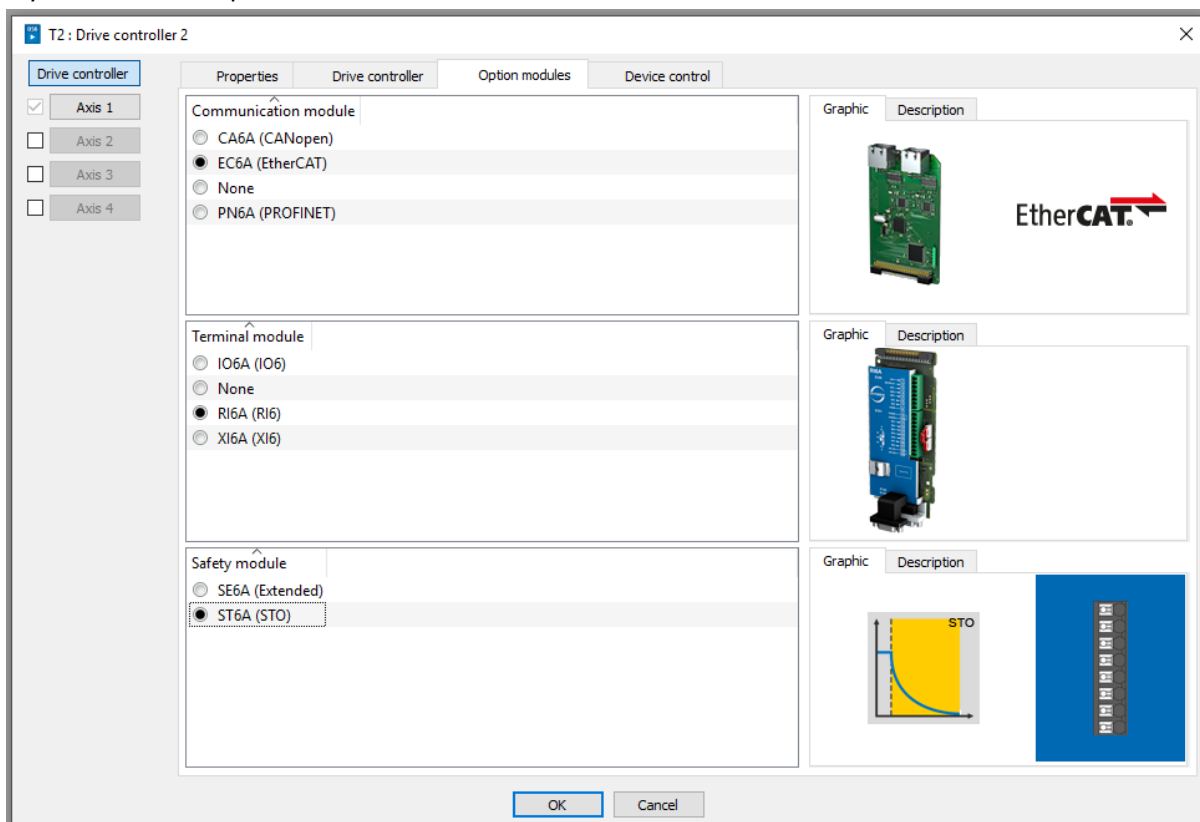
Po wybraniu pierwszej opcji wyświetla się okno które umożliwia wpisanie nazwy falownika i komentarza.



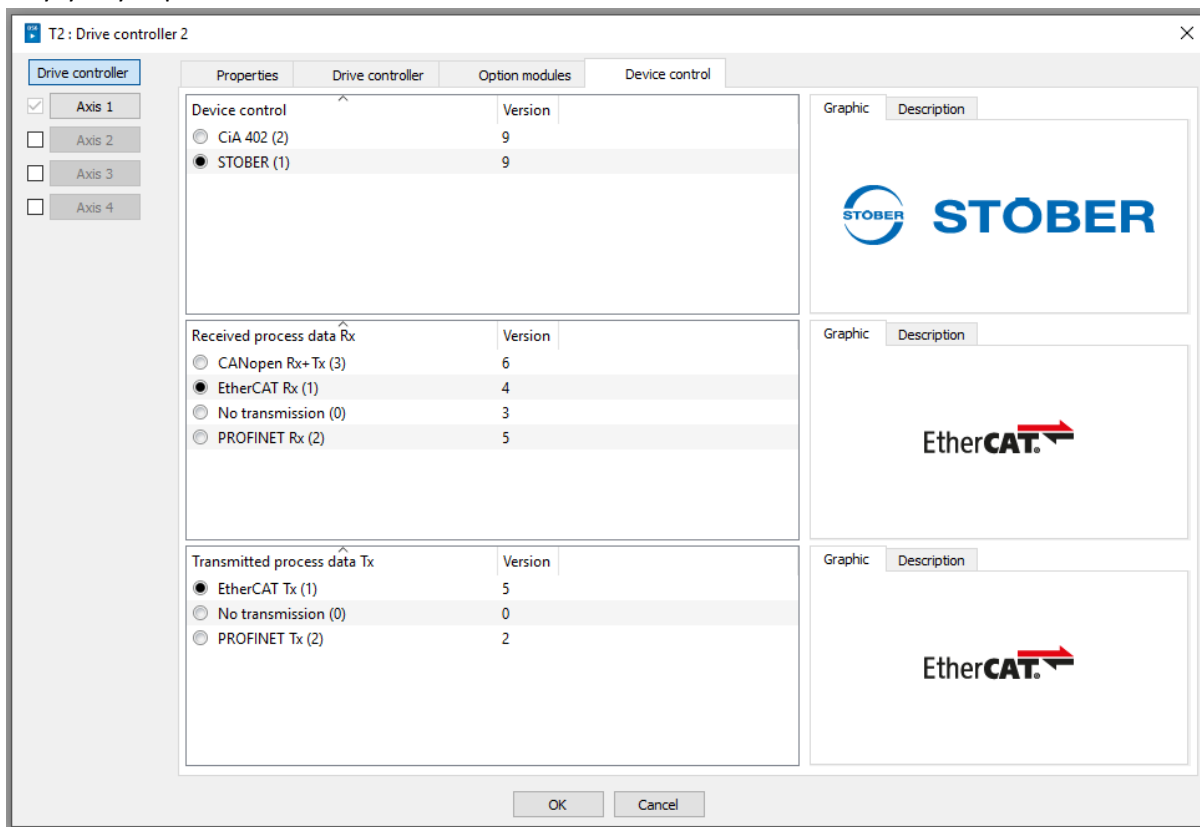
Kolejny krok to wybór serii, typu oraz wersji firmware w naszym falowniku (jeżeli posiadamy starszą to należy prawym przyciskiem myszy w oknie firmware aktywować wyświetlenie wszystkich wersji).



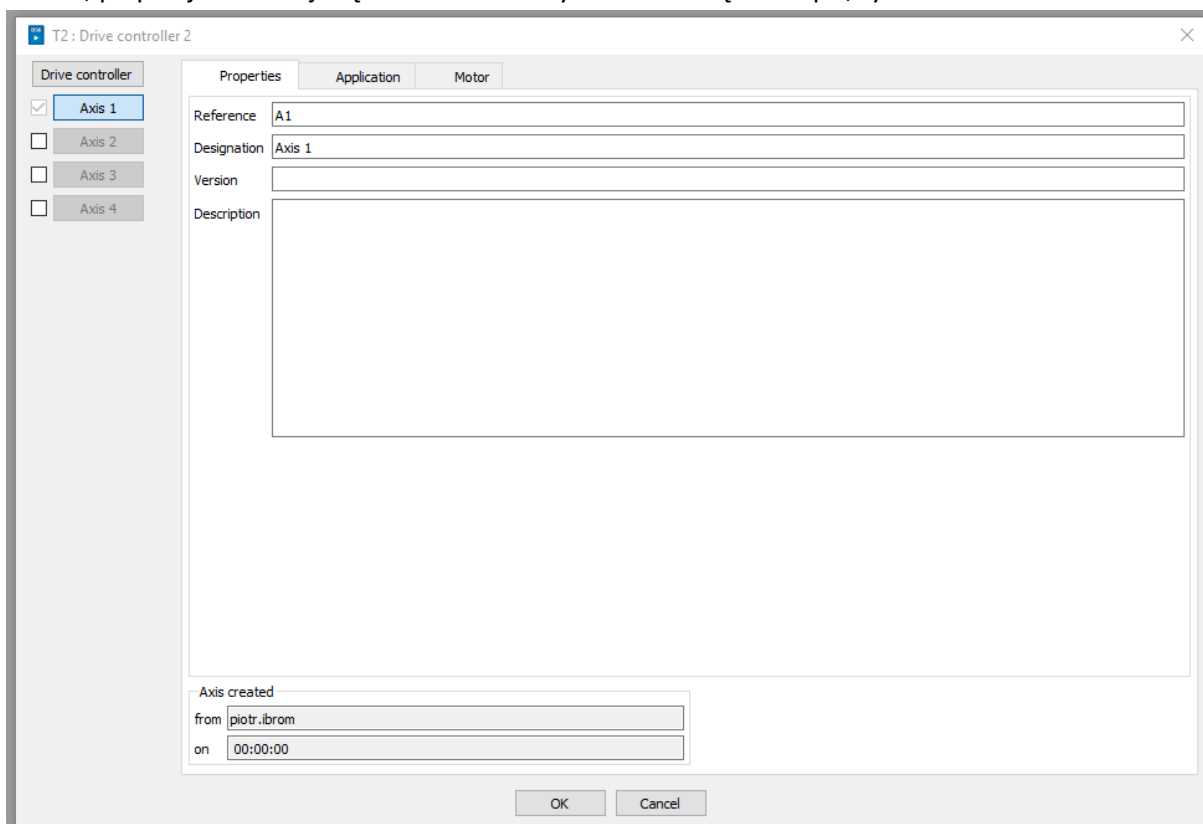
Następna zakładka umożliwi wybór modułu komunikacyjnego, dodanie opcjonalnej karty oraz wybór modułu bezpieczeństwa.



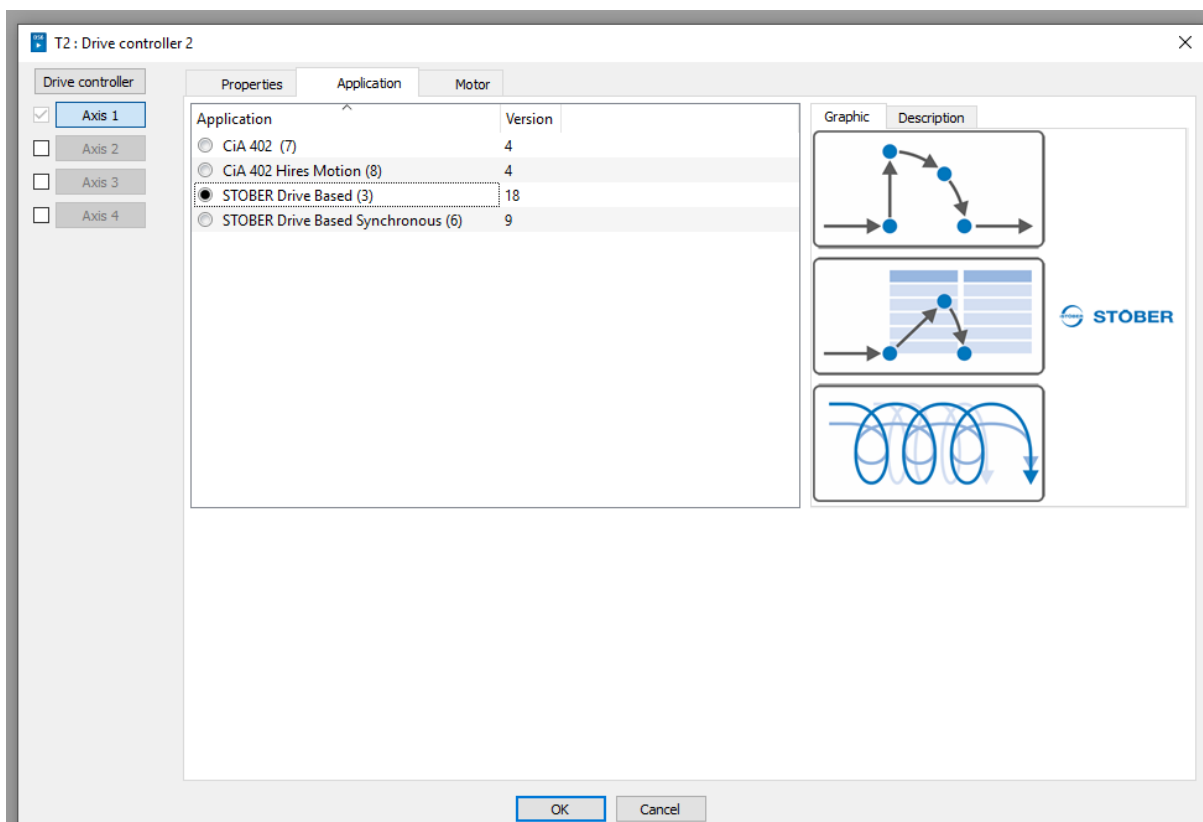
Ostatnia z zakładek to wybór ????? z którego będziemy korzystać oraz rodzaju transmisji odbieranych i wysyłanych parametrów.



Po lewej stronie widzimy zakładkę z osiami, jedna przetwornica może sterować maksymalnie 4 osiami, po przejściu do tej części znów możemy nadać nazwę oraz opis, tym razem dla osi.



W kolejnym oknie wybieramy typ aplikacji jaki chcemy zaprogramować.



W kolejnym kroku wybieramy rodzaj silnika (servo/asynchroniczny) oraz typ, wybieramy z listy silnik podłączony do przetwornicy.

T2 : Drive controller 2

Drive controller

Axis 1  
 Axis 2  
 Axis 3  
 Axis 4

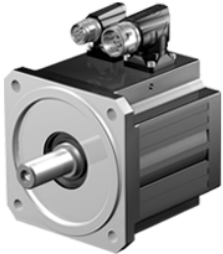
Properties Application Motor

STOBER standard motors Synchronous servo motor EZ

Type	ke / V/1000rpm (E	n nom / rpm (B1)	P nom / kW (B1)	I nom
<input type="radio"/> EZ301U	40	3000	0,29	1,99
<input type="radio"/> EZ301U	40	6000	0,56	1,93
<input type="radio"/> EZ302U	86	3000	0,5	1,6
<input type="radio"/> EZ302U	42	3000	0,5	3,33
<input type="radio"/> EZ302U	42	6000	0,94	3,18
<input type="radio"/> EZ303U	55	6000	1,23	3,17
<input type="radio"/> EZ303U	109	3000	0,65	1,63
<input type="radio"/> EZ303U	55	3000	0,66	3,36
<input type="radio"/> EZ401B	96	3000	1,07	3,4
<input type="radio"/> EZ401B	47	3000	1,04	6,52
<input type="radio"/> EZ401B	47	6000	1,82	5,62
<input checked="" type="radio"/> EZ401U	96	3000	0,88	2,74
<input type="radio"/> EZ401U	47	6000	1,44	4,56
<input type="radio"/> EZ401U	47	3000	0,82	4,92
<input type="radio"/> EZ401W	96	3000	1,04	3,7
<input type="radio"/> EZ401W	47	6000	1,6	5,2
<input type="radio"/> EZ401W	47	3000	0,99	6,5
<input type="radio"/> EZ402B	60	6000	3,2	7,88
<input type="radio"/> EZ402B	94	3000	1,853	5,5
<input type="radio"/> EZ402B	60	3000	1,85	8,76
<input type="radio"/> EZ402U	60	6000	2,2	5,65
<input type="radio"/> EZ402U	94	3000	1,477	4,4
<input type="radio"/> F7402U	60	3000	1,27	6,54

Selected: EZ401U.96.3000

Image Description



OK Cancel

Jeżeli chcemy odczytać parametry z przetwornicy to należy wybrać opcję odczytu, następnie zaznaczyć interesującą nas przetwornice. W kolejnym oknie wybieramy stworzony program oraz opcje odczytu/zapisu nastaw w urządzeniu. Na koniec ustanawiamy połączenie przyciskiem w prawym dolnym rogu.

